

UF0461 Programación de robots (FANUC, ABB, UR) y visión artificial

Dirigido a

Objetivos

- Ser capaz de realizar instalaciones y programaciones sencillas con diferentes robots (ABB, FANUC, Robot Colaborativo) así como modificar instalaciones existentes y solventar problemas cumpliendo con las normas de seguridad existentes.
- Conocer la estructura de los sistemas de visión artificial, realizar la programación y ejecutarlos en una estación física.

Contenidos

Programación de Robot ABB y FANUC

Introducción a los robots industriales.
Funcionamiento básico del robot.
Navegación por la unidad de programación.
Estructura de programas.
Edición y ejecución del programa.

Programación de Robot colaborativo (UR)

Diferencias entre robótica tradicional y robótica colaborativa.
Normativa de seguridad de los robots colaborativos.
Morfología del robot colaborativo.
Instalación del robot colaborativo.
Programación del robot colaborativo.
Análisis de seguridad de la instalación del robot colaborativo.

Programación de sistemas de Visión artificial (Sherlock)

Tipos de iluminación, lentes y cámaras.
Captura de imágenes con diferentes métodos de disparo.
Tratamiento de imágenes. Preprocesos.
Análisis de imágenes y búsqueda de patrones.
Calibración de las imágenes y toma de medidas mediante.
Ejecución del programa en tiempo real.

Requisitos previos

Para más información o inscripciones

IMH: 943 74 82 66 www.imh.eus